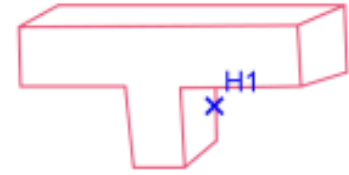


d1



x^E

x^H

x^G

x^F

x^C

x^{M1}

d2

d3



Robot

<http://juliette.hernando.free.fr>

- 1) Trace la droite parallèle à $(d1)$ passant par C , puis place sur cette droite un point A à 3,5 cm de C vers le Nord. Trace $[AC]$.
- 2) Trace la droite parallèle à (HG) passant par A , puis place sur cette droite un point B à 3,5 cm de A vers l'ouest. Trace $[AB]$ et $[HG]$.
- 3) Avec le même procédé, trace le segment $[BD]$ parallèle à $(d2)$ passant par B et de longueur 3,5 cm. D est placé vers le Sud-Ouest. Trace $[BD]$ et $[DC]$.
- 4) Place I à 1,5 cm de D sur $[DC]$. Trace $[EI]$, $[EF]$, $[EH]$, $[FG]$ et $[FM1]$.
- 5) Trace la droite parallèle à (EI) passant par A puis place sur cette droite le point J vers le Nord-Est tel que $AJ = 2,7$ cm. Trace le segment $[AJ]$ et $[JH1]$.
- 6) Trace la parallèle à (EI) passant par B puis place le point K à 1,5 cm de B vers le Nord-Est. Trace $[BK]$.
- 7) Trace la parallèle à $(d1)$ passant par J et place dessus un point L à 3,5 cm de J vers le Sud-Est.
- 8) Trace les segments $[LJ]$, $[LC]$ et $[LM1]$.
- 9) Trace la droite parallèle à $[FM1]$ passant par G et place sur cette droite un point M à 2,5 cm de G vers le Nord-Est. Trace $[GM]$ et $[MM1]$.